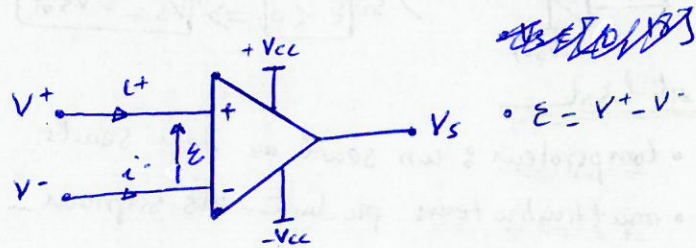


# Les amplificateurs opérationnels

## \* Définition

Un AOP réalise les opérations arithmétique et ainsi les opérations de comparaison.

## \* Symbole

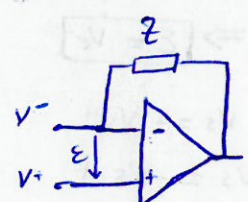


## \* Amplificateur AOP parfait

- Résistance d'entrée infinie  $\Rightarrow i^+ = i^- = 0$
- Résistance de sortie  $\Rightarrow R_s = 0$
- gain différentielle  $\Rightarrow A_d = \infty \Rightarrow V^+ = V^-$

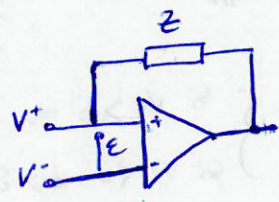
## \* Régime de fonct. comment

- Régime linéaire : AOP amplifie la tension d'entrée
- Régime non linéaire : AOP réalise de comparaison



Reocl. m négative  
 $\Downarrow$   
 régime linéaire

$$\begin{aligned} \epsilon &= V^+ - V^- = 0 \\ i^+ &= i^- = 0 \end{aligned}$$

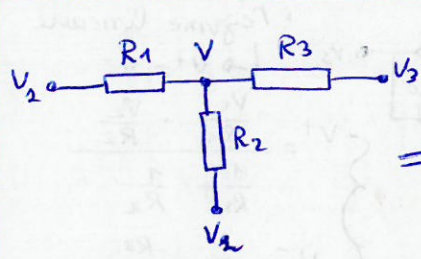


reocl positif  
 $\Downarrow$   
 régime non linéaire

$$\begin{aligned} \epsilon &= V^+ - V^- \neq 0 \\ i^+ &= i^- = 0 \end{aligned}$$

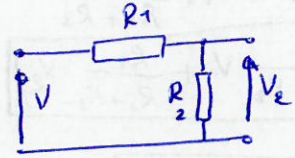
## A. AOP en régime linéaire

- la sortie relie à l'entrée (-)
- $\epsilon = 0 \Rightarrow V^+ = V^-$
- pour les calculs  $\Rightarrow$  il faut utiliser que théorème de MILMAN



## théorème de MILMAN

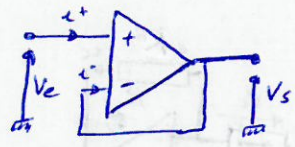
$$V = \frac{\frac{V_1}{R_1} + \frac{V_2}{R_2} + \frac{V_3}{R_3}}{\frac{1}{R_1} + \frac{1}{R_2} + \frac{1}{R_3}}$$



## théorème de diviseur de tension

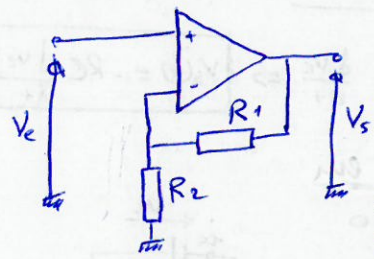
$$V_e = V \cdot \frac{R_2}{R_1 + R_2}$$

## \* montage suiveur



- AOP parfait  $\Rightarrow i^+ = i^- = 0$
  - AOP fonctionne en régime linéaire  $\Rightarrow \epsilon = 0 \Rightarrow V^+ = V^-$
- $$\begin{cases} V^+ = V_e \\ V^- = V_s \end{cases} \Rightarrow V_s = V_e$$

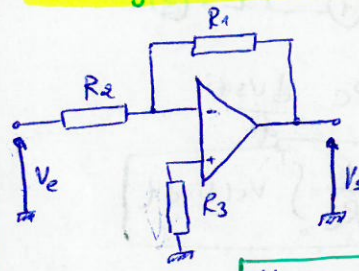
## \* montage non inverseur



- AOP parfait  $i^+ = i^- = 0$
  - AOP fonctionne en régime linéaire  $\Rightarrow V^+ = V^-$
- $$\begin{cases} V^+ = V_e \\ V^- = V_s \cdot \frac{R_2}{R_1 + R_2} \end{cases}$$

$$V^+ = V^- \Rightarrow V_s = \left(1 + \frac{R_1}{R_2}\right) V_e$$

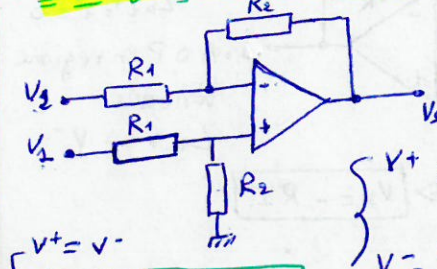
## \* montage inverseur



- AOP parfait  $i^+ = i^- = 0$
  - régime linéaire  $\Rightarrow V^+ = V^-$
- $$\begin{cases} V^+ = 0 \\ V^- = \frac{V_s \cdot R_2 + V_e \cdot R_1}{R_1 + R_2} \end{cases}$$

$$V^+ = V^- \Rightarrow V_s = -\frac{R_1}{R_2} \cdot V_e$$

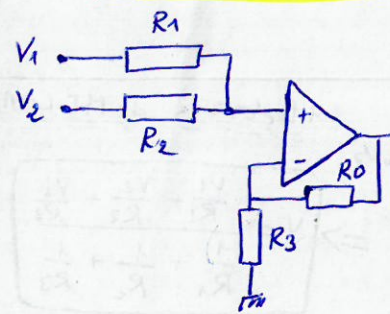
## \* montage de différence



- AOP parfait:  $i^+ = i^- = 0$
  - régime linéaire  $\Rightarrow V^+ = V^-$
- $$\begin{cases} V^+ = \frac{V_1 \cdot R_2}{R_1 + R_2} \\ V^- = \frac{V_s \cdot R_2 + V_2 \cdot R_1}{R_1 + R_2} \end{cases}$$

$$V^+ = V^- \Rightarrow V_s = \frac{R_2}{R_1} (V_1 - V_2)$$

\* Amplificateur de somme



• AOP parfait  $i^+ = i^- = 0$   
 • Régime linéaire  
 $\hookrightarrow V^+ = V^-$   

$$V^+ = \frac{V_1}{R_1} + \frac{V_2}{R_2}$$
  

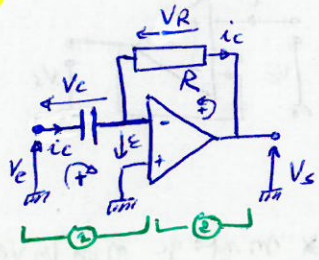
$$V^- = V_s \frac{R_3}{R_0 + R_3}$$

$V^+ = V^-$   
 $\hookrightarrow V_s = \left(1 + \frac{R_0}{R_3}\right) \left(\frac{R_2}{R_1 + R_2} V_1 + \frac{R_1}{R_1 + R_2} V_2\right)$

si  $R_1 = R_2 = R_3 = R_0 \Rightarrow V_s = V_1 + V_2$

\* montage diviseur

• AOP parfait:  $i^+ = i^- = 0$   
 • AOP en régime linéaire  
 $\hookrightarrow E = 0 \Rightarrow V^+ = V^-$   
 ①  $V_e - V_c + E = 0$  et  $E = 0 \Rightarrow V_c = V_e$

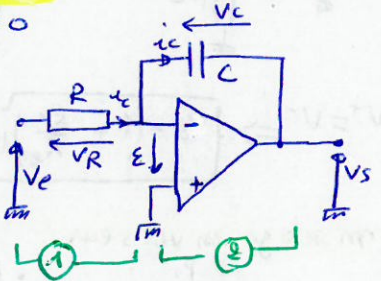


②  $\Rightarrow V_s + V_R = 0 \Rightarrow V_s = -R i_c$

① et ②:  $V_s = -R \cdot C \cdot \frac{dV_c}{dt} \Rightarrow V_s(t) = -RC \frac{dV_e(t)}{dt}$

\* montage intégrateur

• AOP parfait  $\Rightarrow i^+ = i^- = 0$   
 • régime linéaire  
 $\hookrightarrow V^+ = V^- \Rightarrow E = 0$

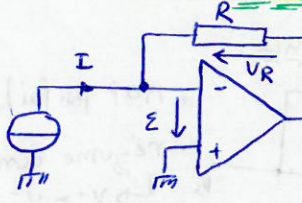


①  $\Rightarrow V_e = R i_c(t)$

②  $\Rightarrow i_c = -C \frac{dV_s(t)}{dt}$

① et ②  $\Rightarrow V_e(t) = -RC \cdot \frac{dV_s(t)}{dt}$   
 $\hookrightarrow V_s(t) = -\frac{1}{RC} \int V_e(t) dt$

\* montage Courant-Tension



• AOP parfait  $\hookrightarrow i^+ = i^- = 0$   
 • AOP en régime linéaire  
 $\hookrightarrow V^+ = V^-$

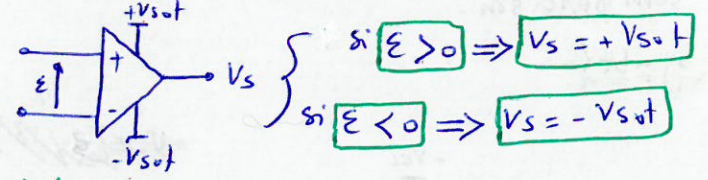
On a:  $V_s + V_R = 0 \Rightarrow V_s = -RI$

B. AOP en régime non linéaire

\* conditions:

- pas de réaction  $\Rightarrow$  boucle ouverte  $\Rightarrow$
- réaction positive  $\Rightarrow$   $S \rightarrow V^+$
- $V^+ \neq V^-$  en  $E \neq 0$

\* la sortie prend que deux valeurs:



\* utilisation

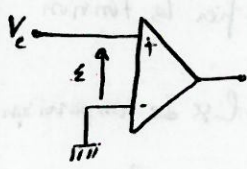
- comparateur: un seuil ou deux seuils
- multivibrateur: produit de signaux

\* Comparateur à AOP

- comparateur simple: seuil de comparaison unique
- comparateur à hystérésis: deux seuils de comparaison

# Comparateur simple (pas de react)

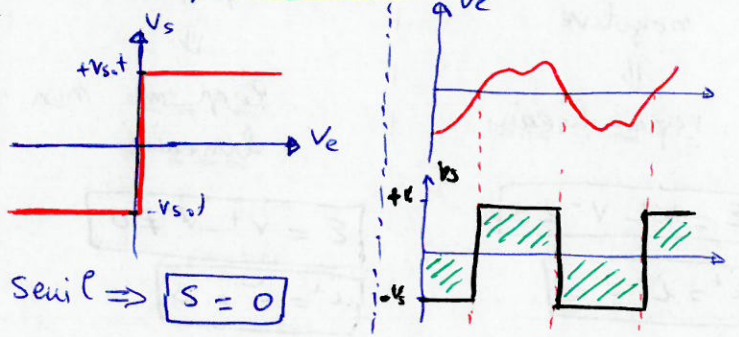
\* comparateur non inverseur



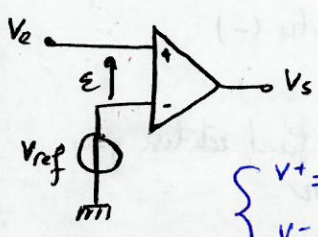
• AOP parfait:  $i^+ = i^- = 0$   
 • AOP en régime non linéaire  
 $\hookrightarrow E \neq 0$   
 $\begin{cases} V^+ = V_e \\ V^- = 0 \end{cases} \Rightarrow E = V_e$

- si  $V_e > 0 \Rightarrow E > 0 \Rightarrow V_s = +V_{sot}$
- si  $V_e < 0 \Rightarrow E < 0 \Rightarrow V_s = -V_{sot}$

\* caractéristique que  $V_s = f(V_e)$ :



\* Comparateur non inverseur avec seuil  $s > 0$



AOP parfait:  $i^+ = i^- = 0$   
 AOP en régime non linéaire  
 $\hookrightarrow E \neq 0$   
 $\begin{cases} V^+ = V_e \\ V^- = V_{ref} \end{cases} \Rightarrow E = V_e - V_{ref}$

Similairement  $V_s = +V_{sat}$  tant que

$$V_e > -\frac{R_1}{R_2} V_{sat} + \left(1 + \frac{R_1}{R_2}\right) V_{ref} = V_b$$

hypothèse 2: On suppose que  $V_s = -V_{sat}$

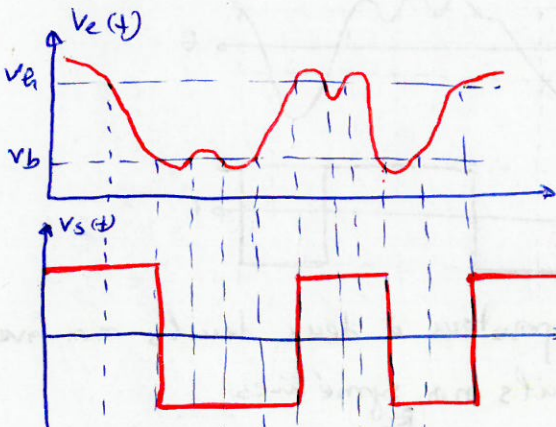
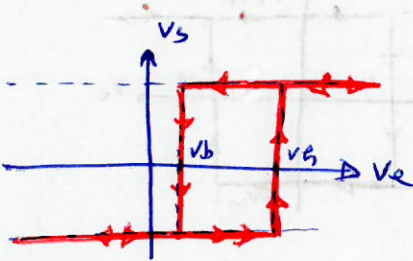
La sortie  $V_s = -V_{sat}$  tant que  $\varepsilon < 0$

$$\varepsilon = \frac{V_e \cdot R_2 - V_{sat} \cdot R_1 - V_{ref}}{R_1 + R_2} < 0$$

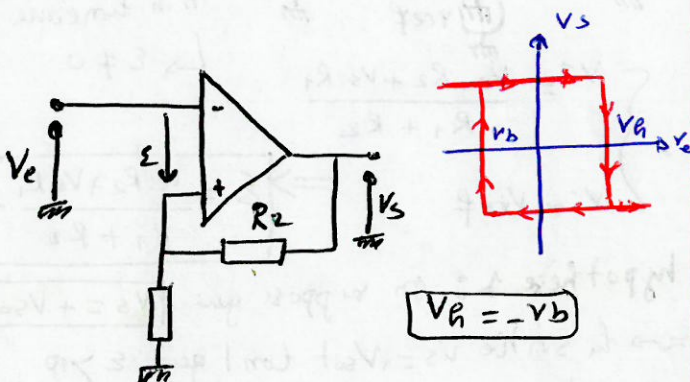
Similairement  $V_s = -V_{sat}$  tant que:

$$V_e < \frac{R_1}{R_2} V_{sat} + \left(1 + \frac{R_1}{R_2}\right) \cdot V_{ref} = V_h$$

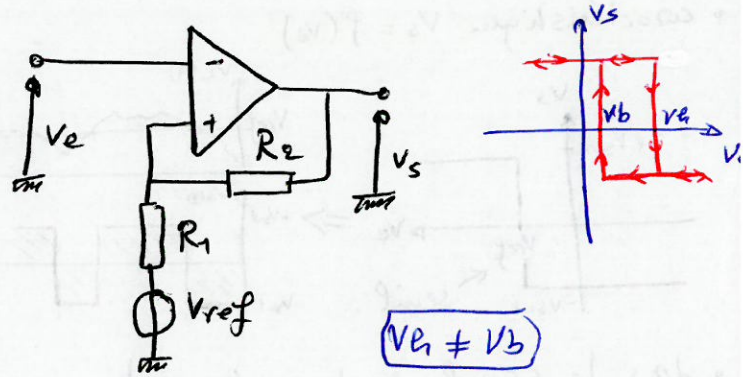
\* Caractéristique que  $V_s = f(V_e)$



\* Comparateur inverseur à deux seuils symétrique



\* Comparateur inverseur à deux seuils non symétrique  $\Rightarrow V_h \neq V_b$

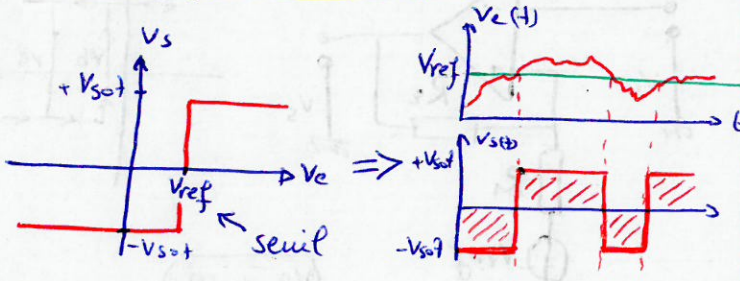


même démonstration pour les comparateurs

• si  $V_e > V_{ref} \Rightarrow \epsilon > 0 \Rightarrow V_s = +V_{sat}$

• si  $V_e < V_{ref} \Rightarrow \epsilon < 0 \Rightarrow V_s = -V_{sat}$

• caractéristique  $V_s = f(V_e)$



• dans le seuil de basculement

$S = V_{ref}$

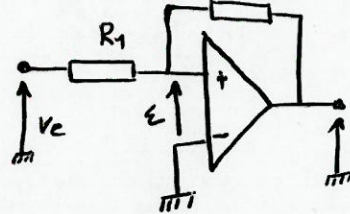
\* **Compteur à hystérésis**

• en se basant sur deux hypothèses

- $V_s = +V_{sat}$
- $V_s = -V_{sat}$

• on détermine pour chacune la valeur de  $V_e$  qui est équivalent un seuil bas  $V_b$  ou seuil haut  $V_h$

⇒ **Compteur à deux seuils non inversés**  $\hookrightarrow$  symétrique



- AOP parfait  $\hookrightarrow i^+ = i^- = 0$
- fonction en régime non linéaire  $\Rightarrow \epsilon \neq 0$

$$\begin{cases} V^+ = \frac{V_e \cdot R_2 + V_s \cdot R_1}{R_1 + R_2} \\ V^- = 0 \end{cases}$$

$$\Rightarrow \epsilon = \frac{V_s \cdot R_1 + V_e R_2}{R_1 + R_2}$$

• **hypothèse 1**: on suppose que  $V_s = +V_{sat}$

→ la sortie  $V_s = +V_{sat}$  tant que  $\epsilon > 0$

$$\hookrightarrow \epsilon = \frac{+V_{sat} \cdot R_1 + V_e R_2}{R_1 + R_2} > 0$$

finalemment  $V_s = +V_{sat}$  tant que:

$$V_e > -\frac{R_1}{R_2} \cdot V_{sat} = V_b \leftarrow \text{seuil bas}$$

**hypothèse 2**: on suppose que  $V_s = -V_{sat}$

→ la sortie  $V_s = -V_{sat}$  tant que  $\epsilon < 0$

$$\hookrightarrow \epsilon = \frac{-V_{sat} \cdot R_1 + V_e \cdot R_2}{R_1 + R_2} < 0$$

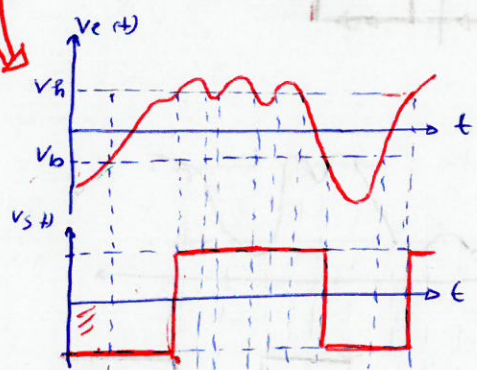
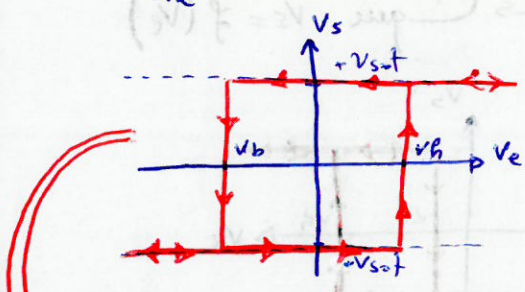
→ finalement  $V_s = -V_{sat}$  tant que

$$V_e < \frac{R_1}{R_2} V_{sat} = V_h$$

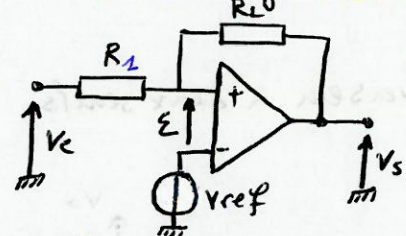
\* **Caractéristique  $V_s = f(V_e)$**

Le seuil:

$$\begin{cases} V_h = +\frac{R_1}{R_2} V_{sat} \\ V_b = -\frac{R_1}{R_2} V_{sat} \end{cases} \Rightarrow V_h = -V_b \Rightarrow \text{Seuil symétrique}$$



⇒ **Compteur à deux seuils non inversés à seuils non symétriques**



- AOP parfait  $\hookrightarrow i^+ = i^- = 0$
- AOP en régime non linéaire  $\hookrightarrow \epsilon \neq 0$

$$\begin{cases} V^+ = \frac{V_e \cdot R_2 + V_s \cdot R_1}{R_1 + R_2} \\ V^- = V_{ref} \end{cases}$$

$$\Rightarrow \epsilon = \frac{V_e \cdot R_2 + V_s R_1 - V_{ref}}{R_1 + R_2}$$

**hypothèse 1**: on suppose que  $V_s = +V_{sat}$

→ la sortie  $V_s = +V_{sat}$  tant que  $\epsilon > 0$

$$\hookrightarrow \epsilon = \frac{V_e \cdot R_2 + V_{sat} R_1 - V_{ref}}{R_1 + R_2} > 0$$