

Étude du moteur à courant

Continu

• Q_{11}) Relation électrique entre $e(t)$, $i(t)$, $u(t)$

D'après figure 9; on applique la loi des mailles.

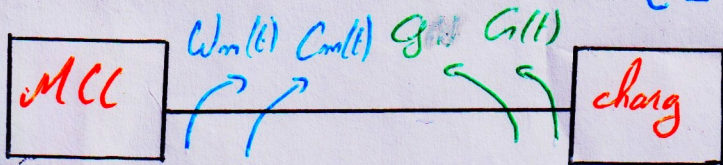
$$u(t) - R \cdot i(t) - e(t) - L \frac{di(t)}{dt} = 0$$

$$\Rightarrow u(t) = R \cdot i(t) + L \frac{di(t)}{dt} + e(t)$$

• Q_{12}) (N'est pas traité)

• Q_{13}) La relation entre: $C_m(t)$, $C_n(t)$, $\omega_m(t)$, $\frac{d\omega_m(t)}{dt}$, I_{eq} et J .

d'après la figure on a:



alors d'après PFD:

$$I_{eq} \frac{d\omega_m(t)}{dt} = C_m(t) - J \omega_m(t) - G(t)$$

• Q_{14}) Transformée de la place

$$C_m(p) = k_c \cdot I(p)$$

$$E(p) = k_e \Omega_m(p)$$

$$u(p) = R I(p) + L p \cdot I(p) + E(p)$$

$$I_{eq} \cdot p \Omega_m(p) = C_m(p) - J \Omega_m(p) - G(p)$$

• Schéma du block (document de réponse)

• on a déjà:

$$u(p) = R I(p) + L p I(p) + E(p)$$

$$\Rightarrow u(p) - E(p) = I(p) (R + L p)$$

$$\Rightarrow I(p) = \left(\frac{1}{R + L p} \right) (u(p) - E(p))$$

block 1

• on a déjà:

$$C_m(p) = k_c \cdot I(p)$$

block 2

• on sait déjà que:

$$I_{eq} \cdot p \Omega_m(p) = C_m(p) - J \Omega_m(p) - G(p)$$

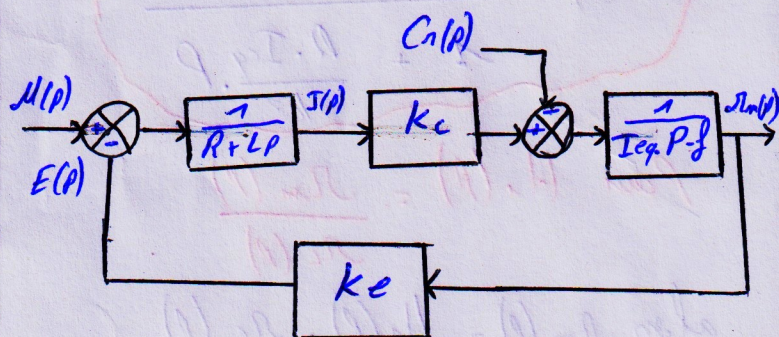
$$(I_{eq} \cdot p - J) \Omega_m(p) = C_m(p) - G(p)$$

$$\Rightarrow \Omega_m(p) = \left(\frac{1}{I_{eq} \cdot p - J} \right) (C_m(p) - G(p))$$

block 3

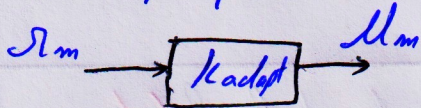
$$E(p) = k_e \Omega_m(p)$$

block 4

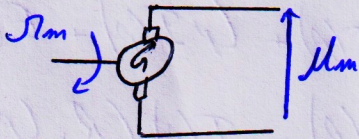


Q15) la valeur k_{adopt} .

on remarque que :



il s'agit d'un capteur de vitesse tachymétrique :



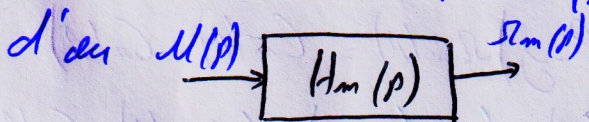
La valeur est égale à k_{capt} à fin d'avoir une comparaison logique :

$$k_{\text{capt}} = k_{\text{adopt}}$$

Hypothèse 1: $G_n(p) = 0$ et $\Omega_c(p) \neq 0$

pour $H_m(p) = \frac{\Omega_m(p)}{U(p)}$

alors $\Omega_m(p) = H_m(p) \cdot U(p)$

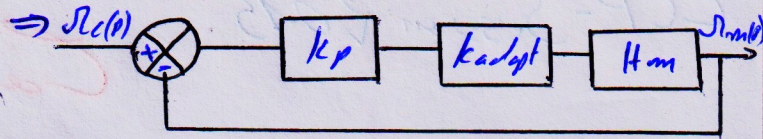
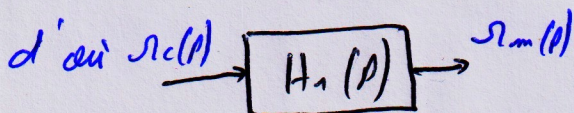


$$\Rightarrow H_m(p) = \frac{\frac{k}{R} \cdot \frac{1}{I_{eq} \cdot p}}{1 + \frac{k^2}{R I_{eq} \cdot p}}$$

$$H_m(p) = \frac{\frac{1}{k}}{1 + \frac{R \cdot I_{eq} \cdot p}{k^2}}$$

pour $H_1(p) = \frac{\Omega_m(p)}{\Omega_c(p)}$

alors $\Omega_m(p) = H_1(p) \cdot \Omega_c(p)$



$$\begin{aligned} \text{d'où } H_1(p) &= \frac{k_p \cdot k_{\text{adopt}} \cdot \frac{1/k}{1 + \frac{R I_{eq} \cdot p}{k^2}}}{1 + k_p \cdot k_{\text{adopt}} \cdot \frac{1/k}{1 + \frac{R \cdot I_{eq}}{k^2} \cdot p}} \\ &= \frac{k_p \cdot k_{\text{adopt}} \cdot \frac{1/k}{1 + k_p \cdot k_{\text{adopt}} \cdot \frac{1/k}{1 + \frac{R \cdot I_{eq}}{k^2} \cdot p}}}{1 + \frac{R \cdot I_{eq}}{k^2} \cdot p} \cdot p \end{aligned}$$

donc :

$$k_1 = \frac{k_p \cdot k_{\text{adopt}}}{k + k_p \cdot k_{\text{adopt}}}$$

$$Z = \frac{R \cdot I_{eq}}{k(k + k_p \cdot k_{\text{adopt}})}$$